

Appunti sugli spazi di getti

Marco FERRARIS

Dipartimento di Matematica “Giuseppe Peano”

Università degli Studi di Torino

2023

Sommario

Per la teoria generale si veda, ad esempio, [4], [6] e [7].

....

1 Getti di ordine k di funzioni

Dato un punto $x \in \mathbb{R}^m$ indichiamo con $\mathcal{F}_x(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ l'insieme delle funzioni f dove $U = \text{Dom}(f) \subseteq \mathbb{R}^m$ è un intorno aperto del punto x ed $f \in \mathcal{C}^\infty(U; \mathbb{R}^n)$. Per ogni $y \in \mathbb{R}^n$ indicheremo con $\mathcal{F}_x(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y$ il sottoinsieme delle funzioni $f \in \mathcal{F}_x(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ tali che $f(x) = y$.

Dati un punto $x \in \mathbb{R}^m$ ed un punto $y \in \mathbb{R}^n$, diciamo che due funzioni $f_1, f_2 \in \mathcal{F}_x(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y$, sono *equivalenti all'ordine k (nel punto x)* se $\forall r \in [1, \dots, k] \subset \mathbb{N}$ si ha $D^r(f_1)(x) = D^r(f_2)(x)$. Equivalentemente possiamo chiedere che sia $t_x^k(f_1) = t_x^k(f_2)$, dove $t_x^k(\cdot)$ indica lo sviluppo in serie di Taylor all'ordine k nel punto x . La relazione \sim_k così definita nell'insieme $\mathcal{F}_x(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y$ è una relazione di equivalenza. La classe di equivalenza $[f]_{\sim_k}$ verrà indicata con $j_x^k(f)$ e verrà detta *getto di ordine k della funzione f nel punto x* ; il punto x è detto *sorgente* del getto $j_x^k(f)$ mentre il punto $y = f(x)$ viene detto *immagine* del getto. L'insieme quoziente $\mathcal{F}_x(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y / \sim_k$ verrà indicato con $J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y$ ed ha una struttura naturale di varietà differenziabile, diffeomorfa alla varietà $S_1^0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) \times \dots \times S_k^0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$. Ovviamente si ha

$$\dim(J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y) = n \cdot \left(\sum_{r=1}^k \binom{m+r-1}{r} \right) = n \cdot \left(\binom{m+k}{k} - 1 \right)$$

L'insieme $J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ definito da

$$J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) = \bigcup_{y \in \mathbb{R}^n} J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y$$

ha una struttura naturale di varietà differenziabile, diffeomorfa alla varietà

$$\mathbb{R}^n \times S_1^0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) \times \dots \times S_k^0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n).$$

La varietà $J_0^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ verrà spesso indicata con $T_m^k(\mathbb{R}^n)$. La funzione $\beta : J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) \longrightarrow \mathbb{R}^n$ definita da $\beta(j_x^k(f)) = f(x)$ è suriettiva, di classe \mathcal{C}^∞ e la sua mappa tangente è suriettiva. La proiezione β

definisce una struttura di fibrato differenziale, con fibra tipo $J_0^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_0$, le cui fibre sono $\beta^{-1}(y) = J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y$.

Dimostrazione. Indicando con $t_x : \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$ la traslazione definita da $t_x(p) = p + x$ e con $t_y : \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^n$ la traslazione definita da $t_y(q) = q + y$, la funzione

$$\begin{array}{ccc} \psi : \mathcal{F}_0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_0 & \longrightarrow & \mathcal{F}_x(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y \\ f & \longmapsto & t_y \circ f \circ t_{-x} \end{array}$$

è biiettiva, con funzione inversa

$$\begin{array}{ccc} \psi^{-1} : \mathcal{F}_x(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y & \longrightarrow & \mathcal{F}_0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_0 \\ g & \longmapsto & t_{-y} \circ g \circ t_x \end{array}$$

ed induce un diffeomorfismo

$$\begin{array}{ccc} \bar{\psi} : J_0^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) & \longrightarrow & J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y \\ j_0^k(f) & \longmapsto & j_x^k(t_y \circ f \circ t_{-x}) \end{array}$$

che, in pratica, è l'identità

$$\{0\} \times \{0\} \times S_1^0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) \times \cdots \times S_k^0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) \longrightarrow \{x\} \times \{y\} \times S_1^0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) \times \cdots \times S_k^0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$$

■

Ci sono altri due fibrati differenziali che considereremo spesso:

$$J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y = \bigcup_{x \in \mathbb{R}^m} J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y$$

$$\begin{aligned}
J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) &= \bigcup_{x \in \mathbb{R}^m} J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) \\
&= \bigcup_{y \in \mathbb{R}^n} J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y
\end{aligned}$$

Ovviamente si ha

$$J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) = \bigcup_{(x,y) \in \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n} J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y$$

Osservazione 1.1. [J^0]

Per convenzione estenderemo l'operatore J^k al caso $k = 0$ definendo:

$$\begin{aligned}
J_x^0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y &= \{x\} \times \{y\} \\
J_x^0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) &= \{x\} \times \mathbb{R}^n \\
J^0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y &= \mathbb{R}^m \times \{y\} \\
J^0(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) &= \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n \\
j^0(f)(x) &= (x, f(x))
\end{aligned}$$

Per ogni $k \geq 0$ esiste una proiezione naturale

$$\pi_k^{k+1} : J_x^{k+1}(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y \longrightarrow J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y$$

che induce proiezioni naturali

$$J_x^{k+1}(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) \longrightarrow J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$$

$$\begin{array}{ccc} J^{k+1}(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y & \longrightarrow & J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y \\ J^{k+1}(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) & \longrightarrow & J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) \end{array}$$

ognuna delle quali verrà indicata ancora con π_k^{k+1} . Le proiezioni π_k^{k+1} definiscono delle strutture di fibrato affine.

La varietà $J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ ha una struttura di fibrato differenziabile con varietà di base $\mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n$ e componendo con la prima proiezione $\mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^m$ si ottiene un fibrato differenziabile

$$\pi^k : J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) \longrightarrow \mathbb{R}^m.$$

Le proiezioni π_h^k con $h \leq k$ e π^h sono legate dalle relazioni $\pi^h \circ \pi_h^k = \pi^k$.

Ogni funzione $f \in \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ induce una sezione $j^k(f) : \mathbb{R}^m \longrightarrow J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ definita da

$$j^k(f) : x \longmapsto j_x^k(f)$$

del fibrato $\pi^k : J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n) \longrightarrow \mathbb{R}^m$. La sezione $j^k(f)$ è il *prolungamento di ordine k* della funzione f .

1.1 Composizione di getti di ordine k di funzioni

Date una funzione $f \in \mathcal{F}_x(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y$ ed una funzione $g \in \mathcal{F}_y(\mathbb{R}^n; \mathbb{R}^s)_z$ si ha che $g \circ f \in \mathcal{F}_x(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^s)_z$.

L'operazione di composizione di funzioni induce un'operazione associativa di composizione (o prodotto)

di getti

$$\begin{aligned} \bullet \quad & : J_y^k(\mathbb{R}^n; \mathbb{R}^s)_z \times J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)_y \longrightarrow J_x^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^s)_z \\ & (j_y^k(g), j_x^k(f)) \longmapsto j_y^k(g) \bullet j_x^k(f) := j_x^k(g \circ f) \end{aligned}$$

Osservazione 1.2. [Funzioni polinomiali]

La varietà $J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ è isomorfa all'insieme $\text{FP}^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ delle funzioni polinomiali di grado $\leq k$ dallo spazio vettoriale \mathbb{R}^m allo spazio vettoriale \mathbb{R}^n . Ogni classe di equivalenza $j_x^k(f)$ contiene una sola funzione polinomiale che è lo sviluppo in serie di Taylor

$$t_x^k(f) : x' \longmapsto f(x) + \frac{1}{1!} D(f)(x)(x' - x) + \frac{1}{2!} D^2(f)(x)(x' - x)^2 + \dots + \frac{1}{k!} D^k(f)(x)(x' - x)^k$$

Per rappresentare la composizione $j_{f(x)}^k(g) \bullet j_x^k(f)$ possiamo definire $j_{f(x)}^k(g) \bullet j_x^k(f)$

$$j_{f(x)}^k(g) \bullet j_x^k(f) = j_x^k \left(t_x^k \left(t_{f(x)}^k(g) \circ t_x^k(f) \right) \right) = j_x^k \left(t_x^k(g \circ f) \right)$$

Il polinomio $t_{f(x)}^k(g) \circ t_x^k(f)$ è un polinomio di grado k^2 che non si comporta molto bene, ma il suo troncamento $t_x^k \left(t_{f(x)}^k(g) \circ t_x^k(f) \right) \equiv t_x^k(g \circ f)$ all'ordine k si comporta meglio.

Quando lavoriamo sulle varietà $J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ utilizzeremo le componenti dei tensori simmetrici che rappresentano le derivate di ordine > 1 delle funzioni f tali che $j_p^k(f) \in J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$. Per introdurre coordinate naturali su $J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ si procede come segue:

1. scegliamo il sistema di coordinate cartesiane canoniche x^α su \mathbb{R}^m ,

2. scegliamo il sistema di coordinate cartesiane canoniche y^i su \mathbb{R}^n ,
3. rappresentiamo la funzione f con le n funzioni $f^i = y^i \circ j^k(f) : \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}$,
4. definiamo le coordinate y^i_α in modo tale $(y^i_\alpha \circ j^k(f))(x) = \partial_\alpha f^i(x)$,
5. definiamo le “coordinate simmetriche” $y^i_{\alpha\beta}$ in modo tale $(y^i_{\alpha\beta} \circ j^k(f))(x) = \partial_\beta \partial_\alpha f^i(x)$,
6. definiamo le “coordinate simmetriche” $y^i_{\alpha_1 \dots \alpha_r}$ in modo tale $(y^i_{\alpha_1 \dots \alpha_r} \circ j^k(f))(x) = \partial_{\alpha_r} \dots \partial_{\alpha_1} f^i(x)$,
7. e così via fino alle “coordinate simmetriche” $y^i_{\alpha_1 \dots \alpha_k}$.

Le “coordinate fibrato naturali simmetriche” su $J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ saranno $(x^\alpha, y^i, y^i_\alpha, y^i_{\alpha_1 \alpha_2}, \dots, y^i_{\alpha_1 \dots \alpha_k})$. Per ottenere un vero sistema di coordinate si possono limitare le “coordinate simmetriche” richiedendo che per le $y^i_{\alpha_1 \dots \alpha_r}$ valga la relazione $\alpha_1 \leq \alpha_2 \leq \dots \leq \alpha_r$ (oppure utilizzare altri sistemi equivalenti come i multiindici).

Osservazione 1.3. [Multiindici]

Un multiindice di dimensione m è una m -upla $\underline{\nu} = (\nu_1, \dots, \nu_m) \in \mathbb{N}^m$. Definiamo:

1. la lunghezza $|\underline{\nu}|$ del multiindice $\underline{\nu}$ come la somma $|\underline{\nu}| = \nu_1 + \dots + \nu_m \geq 0$;
2. la somma di due multiindici $\underline{\nu}$ e $\underline{\lambda}$

$$\underline{\nu} + \underline{\lambda} = (\nu_1 + \lambda_1, \nu_2 + \lambda_2, \dots, \nu_m + \lambda_m);$$

3. la relazione di ordine

$$\underline{\nu} \leq \underline{\lambda} \iff \nu_1 \leq \lambda_1 \wedge \nu_2 \leq \lambda_2 \wedge \dots \wedge \nu_m \leq \lambda_m$$

che ci permette di definire, quando $\underline{\lambda} \leq \underline{\nu}$, anche la differenza

$$\underline{\nu} - \underline{\lambda} = (\nu_1 - \lambda_1, \nu_2 - \lambda_2, \dots, \nu_m - \lambda_m)$$

4. il $\underline{\mathbf{0}} = (0, \dots, 0, \dots, 0)$ ed il $\underline{\mathbf{1}}_\lambda \equiv (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0)$ che ha 1 in posizione λ e 0 in tutte le altre posizioni

5. il fattoriale $\underline{\nu}!$ di un multiindice $\underline{\nu}$

$$\underline{\nu}! \equiv (\nu_1!)(\nu_2!) \dots (\nu_m!)$$

6. il peso di un multiindice

$$w(\underline{\nu}) \equiv \frac{\nu!}{|\underline{\nu}|!}$$

Quando $k \geq 2$ le *coordinate fibrate naturali* su $J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ saranno $(x^\alpha, y^i, y_\alpha^i, y_{\underline{\alpha}}^i)$, con $2 \leq |\underline{\alpha}| \leq k$, oppure $(x^\alpha, y_{\underline{\alpha}}^i)$, con $0 \leq |\underline{\alpha}| \leq k$, avendo posto $y_{\underline{\mathbf{0}}}^i = y^i$ e $y_{\underline{\alpha}}^i = y_{\underline{\mathbf{1}}_\alpha}^i$.

Le “*coordinate fibrate naturali simmetriche*” $(x^\alpha, y^i, y_\alpha^i, y_{\alpha_1\alpha_2}^i, \dots, y_{\alpha_1\dots\alpha_k}^i)$ su $J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n)$ sono legate alle coordinate fibrate naturali $(x^\alpha, y^i, y_\alpha^i, y_{\underline{\alpha}}^i)$ dalle relazioni

$$y_{\alpha_1\dots\alpha_r}^i = y_{\underline{\mathbf{1}}_{\alpha_1} + \dots + \underline{\mathbf{1}}_{\alpha_r}}^i \quad (2 \leq r \leq k)$$

Data una funzione $f \in C^\infty (J^k(\mathbb{R}^m; \mathbb{R}^n); \mathbb{R})$, consideriamo il differenziale

$$\begin{aligned} df &= \frac{\partial f}{\partial x^\alpha} dx^\alpha + \frac{\partial f}{\partial y^i} dy^i + \frac{\partial f}{\partial y_\alpha^i} dy_\alpha^i + \sum_{|\alpha|=2}^k \frac{\partial f}{\partial y_\alpha^i} dy_\alpha^i \\ &= \vec{\partial}_\alpha(f) dx^\alpha + \vec{\partial}_i(f) dy^i + \vec{\partial}_i^\alpha(f) dy_\alpha^i + \vec{\partial}_i^{\alpha_1 \alpha_2}(f) dy_{\alpha_1 \alpha_2}^i + \dots + \vec{\partial}_i^{\alpha_1 \dots \alpha_k}(f) dy_{\alpha_1 \dots \alpha_k}^i \end{aligned}$$

Ovviamente si ha

$$\begin{aligned} \vec{\partial}_\alpha(f) &= \frac{\partial f}{\partial x^\alpha} \\ \vec{\partial}_i(f) &= \frac{\partial f}{\partial y^i} \\ \vec{\partial}_i^\alpha(f) &= \frac{\partial f}{\partial y_\alpha^i} \end{aligned}$$

mentre le quantità $(\vec{\partial}_i^{\alpha_1 \alpha_2}(f), \dots, \vec{\partial}_i^{\alpha_1 \dots \alpha_r}(f), \dots, \vec{\partial}_i^{\alpha_1 \dots \alpha_k}(f))$ sono definite in maniera univoca dalla richiesta di essere simmetriche negli indici controvarianti.

Tenendo conto dell'identità

$$\frac{1}{r!} p_i^{\alpha_1 \dots \alpha_r} dy_{\alpha_1 \dots \alpha_r}^i = \sum_{|\alpha|=r} \frac{1}{\alpha!} p_i^\alpha dy_\alpha^i,$$

dove i coefficienti simmetrici $p_i^{\alpha_1 \dots \alpha_r}$ sono definiti da

$$p_i^{\alpha_1 \dots \alpha_r} = p_i^{\mathbf{1}_{\alpha_1} + \dots + \mathbf{1}_{\alpha_r}},$$

si dimostra facilmente che

$$\vec{\partial}_i^{\alpha_1 \dots \alpha_r}(f) = w(\underline{\nu}) \frac{\partial f}{\partial y_{\underline{\nu}}^i} \quad \text{dove} \quad \underline{\nu} = \mathbf{1}_{\alpha_1} + \dots + \mathbf{1}_{\alpha_r}$$

FINE LEZIONE 18 MMdFC (2023-05-02 ore 16:00 – 18:00)

Riferimenti bibliografici

- [1] S. Kobayashi, K. Nomizu: *Foundations of Differential Geometry, Vol. I*; John Wiley & Sons, New York · Chichester · Brisbane · Toronto · Singapore, 1963.
- [2] S. Kobayashi, K. Nomizu: *Foundations of Differential Geometry, Vol. II*; John Wiley & Sons, New York · Chichester · Brisbane · Toronto, 1969.
- [3] J. Dieudonné: *Éléments d'analyse 1 / Fondements de l'analyse moderne*; Gauthier–Villars, Paris, 1969.
- [4] J. Dieudonné: *Éléments d'analyse 3*; Gauthier–Villars, Paris, 1969.
- [5] P.L. García–Pérez: *Connections and 1–jet Fiber Bundles*, Rend. Sem. Mat. Univ. Padova **47**, 227–242 (1972).
- [6] I. Kolář, P.W. Michor, J. Slovák: *Natural Operations in Differential Geometry*, Springer–Verlag, Berlin Heidelberg 1993.
- [7] P.J. Olver: *Equivalence, Invariants and Symmetry*; Cambridge University Press, 1995.
- [8] J. E. Marsden, T. Ratiu, R. Abraham: *Manifolds, tensor analysis and applications, Third Edition*; Springer–Verlag, 2001.

- [9] M. Ferraris: *Appunti di algebra lineare, multilineare e tensori*; 2023.
- [10] M. Ferraris: *Appunti di calcolo differenziale*; 2023.
- [11] M. Ferraris: *Appunti di calcolo sulle varietà differenziabili*; 2023.
- [12] M. Ferraris: *Appunti sui gruppi di Lie*; 2023.